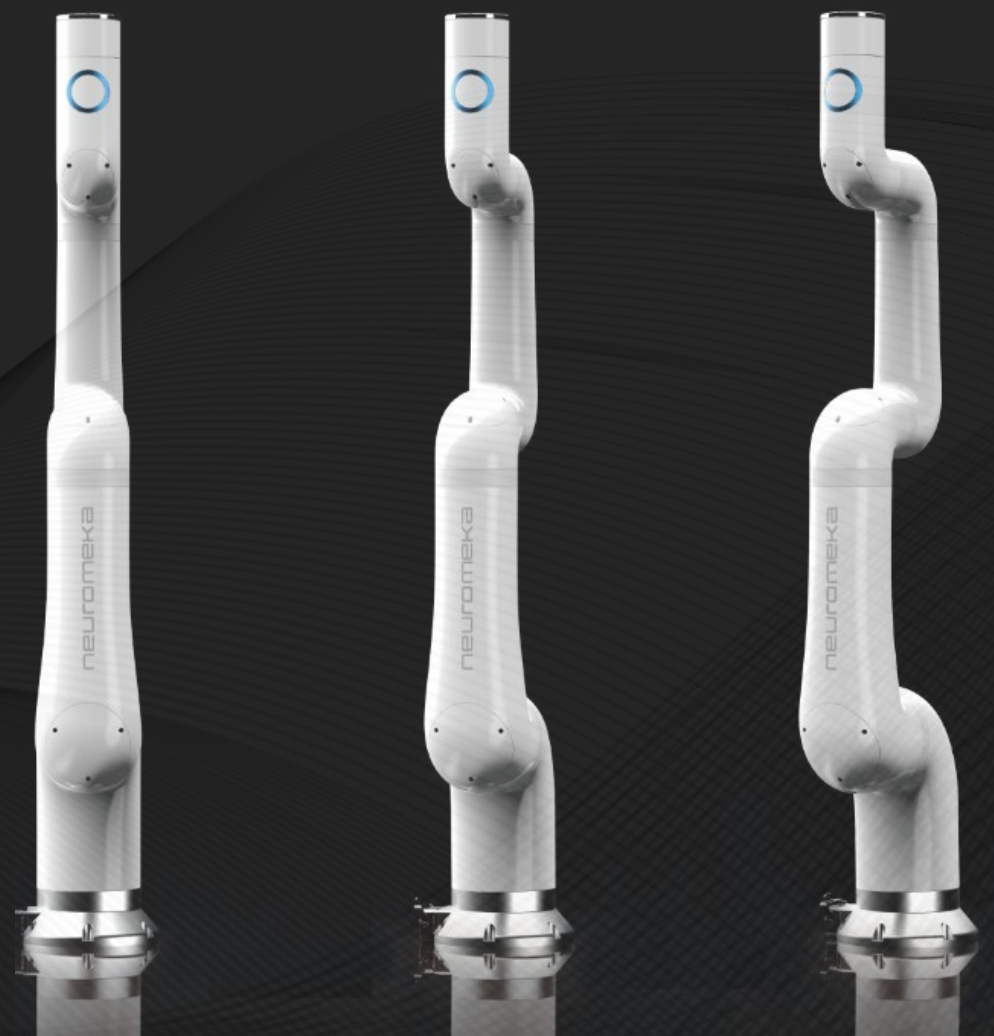
neuromeka

뉴로메카 회사소개서



https://www.neuromeka.com

목 차

C O N T E N T S

01 연혁
History

02 사이트 소개
Site

03 사업분야
Business

04 미션, 비전, 핵심가치
Mission, Vision, Core Value

05 주요제품
Product

06 로봇 자동화의 장점
Advantage of Robot Automation

07 기술인증
Technical Certification

08 고객사 & 파트너사
Customer & Partner

neuromeka

기 업 개 요

A B O U T U S

회사명	(주)뉴로메카
대표이사	박종훈
주요사업	협동로봇 제조, 산업용로봇 제조, SI, 로봇 플랫폼 서비스
설립일	2013년 2월 14일
임직원수	145명
소재지	[본사] 서울시 성동구 연무장5가길 7 성수역 현대테라스타워 W동 15층 [포항 지사] 경북 포항시 북구 흥해읍 죽천리 698-2 [미국 법인] 1501 Panther Loop, Bldg. 4B Pflugerville, TX 78660, USA [베트남 법인] Room 03-07, Level 3, Tower 1, OneHub Saigon, Plot C1-2, D1 Street, Saigon Hi-Tech Park, Tan Phu Ward, District 9, Ho Chi Minh City [중국 법인] 3F, Building 2, No. 82 Xindudong Road, Yancheng Economic and Technological Development Zone, Jiangsu province, China [KRC 항저우] 509, 5F, Building 2, Jiqiren Xiaozhen, No. 389 Hongxing Road, Xiaoshan District Economic Development Zone, Hangzhou City, Zhejiang province, China
홈페이지	www.neuromeka.com

협동로봇 제조회사
neuromeka
뉴로메카 소개

01

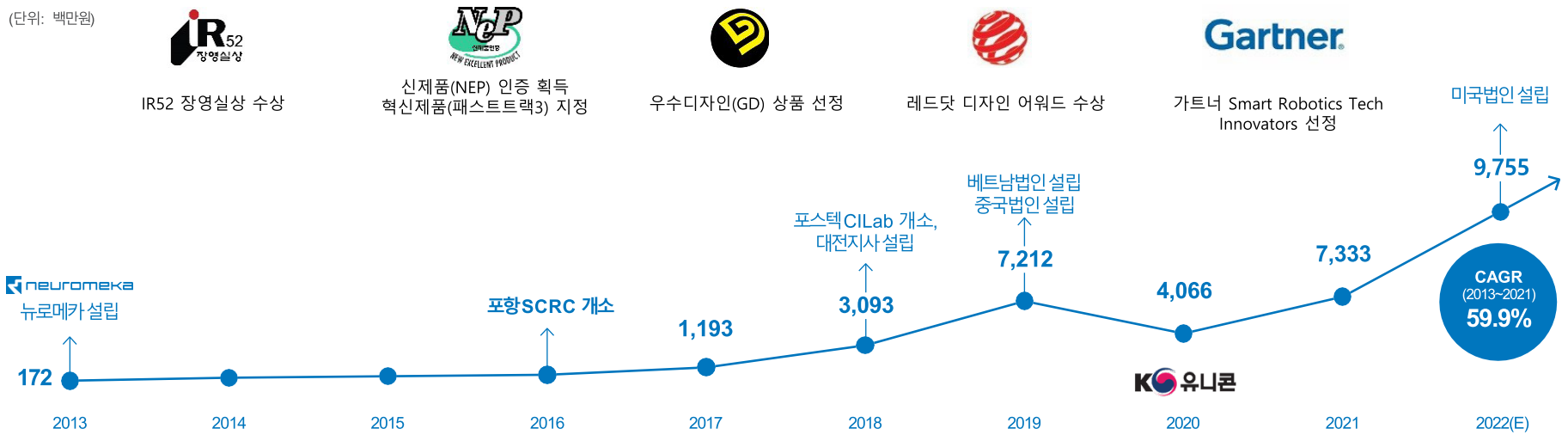
Neuromeka is

Robot as a Tool | Robot as a Service | Robots for Every Workplace

성 장 스 토 리

세계 최초 인공지능 협동로봇 출시, 설립 이후 매년 59.9%씩 고성장 중인 뉴로메카

(단위: 백만원)



제어플랫폼 상용화 3대 기반기술 확보 및 검증

- 로봇제어엔진 및 실시간 로봇제어 프레임워크 출시
- 실시간임베디드로봇제어기 출시
- 로봇프로그래밍을 위한 티치펜던트 앱 출시
- 연구용 실험 플랫폼인 인디RP 출시

협동로봇 양산 및 상용화

- 협동로봇 인디 출시
- 한국로봇학회 학회상 기술상 수상
- [2025년, 대한민국을 이끌 100대 기술과 주역] 선정 (협동기반 제조로봇 분야)

자동화 서비스 사업 개발

- 델타로봇D 출시 및 자동화 사업 개시
- RaaS 플랫폼(인디고, 인디케어, 인디프로토) 개발
- 학습기반 비전솔루션 인디아이 개발
- 충돌감지 신경망 컬리전넷 개발
- 중소벤처기업부 예비유니콘 선정
- IR52 장영실상 수상 (인디7)
- 신제품(NEP) 인증 획득 (인디7)

자동화 솔루션 사업 개발

- 협동형 산업용로봇 아이콘 출시
- 전방향구동 자율이동로봇 모비 출시
- 용접, 팔레타이징 템플릿 출시
- 랩오토메이션 템플릿 출시
- 치킨 조리용 협동로봇 템플릿 출시
- 24시간 무인 에스프레소 템플릿 출시
- F&B 솔루션·대기업 랩오토메이션 솔루션 등 공급
- K-키친 앵커기업 선정
- 가트너(Gartner)의 Smart Robotics Tech Innovators 선정
- 혁신제품(패스트트랙3) 지정
- 산업통상자원부 장관 표창 수상
- 과학기술정보통신부 '우수기업연구소' 선정
- 산업통상자원부 디자인혁신유망기업 선정

연 혁

H I S T O R Y

2013

02 뉴로메카 설립 (경기, 남양주)
07 NRMKFoundation SDK 출시
10 NRMKPlatform SDK 출시

2014

01 벤처기업 인증
기업연구소 설치
07 본사 이전 (서울, 성수)
09 STEP/PC, STEP/BBB 출시
10 IGoT/HUB 출시
12 STEP/iMX, STEP/HPC 출시

2015

07 Conty 앱 출시
08 IGoT/WSN 출시

2016

05 시리즈 A 투자유치
07 STEP2 출시
10 Indy-RP 출시
11 포항 SCRC (스마트커넥티드로봇센터) 개소

2017

02 이노비즈 인증
03 Indy3/5/10 출시
04 본사 이전 (서울, 압구정)
06 시리즈 B 투자유치
포항 SCRC 확장 이전 (포스텍, C5)
07 SCRC 내 생산본부 설립
09 Indy7 출시
12 2017 올해의 로봇기업 (산업용로봇 부문) 수상

2018

05 오토파워 합병
06 베트남 호치민시 V-SCRC 개소
포스텍 CILab (협동로봇 딥러닝연구센터) 개소
07 시스템사업 개시
델타로봇 라인업 D 출시
Indy7 양산 개시
08 시리즈 C 투자 유치
09 Indy7 레드닷디자인 어워드 수상
10 시스템사업본부 개시
생산본부 이전
12 2018 올해의 로봇기업 (산업용로봇부문) 수상
KDB 넥스트라운드 청개구리상 수상
STEP3 출시
IndyGo 시범사업 론칭

2019

06 본사 이전 (서울, 성수)
09 Indy12 출시
IndyEye 출시
10 IndyCARE 출시
대전지사 확장이전(생산·시스템 사업본부 통합)
12 2019 올해의 로봇기업 (산업용로봇부문) 수상
2019 대한민국상생발전 대상 수상

2020

06 브릿지 투자 유치
07 중소벤처기업부 예비유니콘 선정
IR 52 장영실상 수상
12 Indy7 신제품인증(NEP)
2020 올해의 로봇기업 (산업용로봇 부문) 수상
중국 법인 설립 (장쑤성, 옌청)

2021

05 대전지사 확장이전 (대전, 죽동)
06 우수기업 연구소 지정 (과학기술정보통신부)
08 시리즈 D 투자 유치
12 2021 올해의 로봇기업 (산업용로봇 부문) 수상
산업통상자원부장관 표창 수상
혁신제품 지정 인증 (산업통상자원부)

2022

04 산업통상자원부 2022 디자인혁신유망기업 선정
04 미국 법인 설립
11 코스닥(KOSDAQ) 상장
12 2022 올해의 로봇기업 (산업용로봇 부문) 수상

2023

04 포항지사 확장이전 (포항시, 북구)
09 ISO 인증 (9001, 14001, 45001
09 협동로봇 Indy7 NSF 인증
10 NURI 출시
10 산업포장 수상 (기계로봇항공산업 발전유공)

사이트소개

S I T E

Seoul

서울 본사

서울 성동구 성수동

운영, 전략, 마케팅, 제품 총괄

Pohang

포항 지사

포항시 북구

협동로봇, 비전 솔루션,
딥러닝 관련 R&D

US

미국 법인

마국 텍사스

북미 지역 사무소

Vietnam

베트남 법인

베트남 호치민

동남아시아 지역 사무소

China

중국 법인

중국 옌청

중국 지역 사무소

사 업 분 야

B U S I N E S S

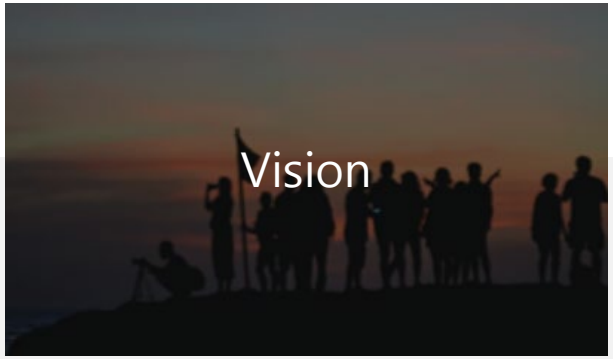
뉴로메카는 로봇 시장이 요구하는 다양한 사업을 수행하고 있습니다.

협동로봇 제조, 산업용 로봇 제조, SI, 로봇 플랫폼 서비스로 대한민국의 로봇 산업을 이끌어 가고 있습니다.

미션, 비전, 핵심가치

M I S S I O N . V I S I O N . C O R E V A L U E

Robot as a Tool
Robot as a Service
Robots for Every Workplace



중소 제조공정 자동화 시장의
글로벌 No.1

성장을 위한 부단한 학습
성과를 지향하는 책임지는 리더십
고객의 성공을 위한 약속 준수

뉴로메카는 쓰기 쉽고 경제적인 협동로봇을 통한 **중소기업 제조라인의 자동화**를 선도합니다.

뉴로메카의 협동로봇은 사람과 함께 작업할 수 있도록 **안전**하게 동작하며,
프로그래밍을 통해 다양한 작업에 적용 가능합니다.

뉴로메카는 로봇 전문인력이 없는 중소제조기업에서도 부담없이 로봇 자동화를 도입 및 운용할 수 있도록
협동로봇 중심의 RaaS(Robot as a Service) 플랫폼 비즈니스 생태계를 구축하고 있으며,
축적된 로봇 기술을 공유하여 고객들의 생산성 향상에 기여하고자 합니다.

02

Our Product

Robot as a Tool | Robot as a Service | Robots for Every Workplace

INDY

중소제조기업 생애 첫 번째 산업용 로봇, **인디(Indy)**

Your first industrial robot for small and medium sized manufacturers

Easy
설치와 사용이 쉬운

Safe
안전한

Connected
언제 어디서나 연결 가능한

Indy(인디)는 뉴로메카의 대표 협동 로봇 모델로, 부드러운 곡면 디자인과 혁신적인 Sensorless 충돌 감지 알고리즘을 기반으로 작업자의 안전을 보장하는 Impedance(임피던스) 제어를 통해 직관적인 직접 교시(Direct teaching)을 지원하고, 태블릿 기반의 티칭펜던트 앱을 통해 온라인/오프라인 프로그래밍이 가능합니다.

가반중량별로 Indy 7/12kg 모델과 7자유도 연구용 협동로봇 Indy-RP2를 제공합니다. 손목에 부착된 확장포트를 통해 그리퍼, 비젼센서 등 다양한 표준도구들을 확장 사용할 수 있습니다.

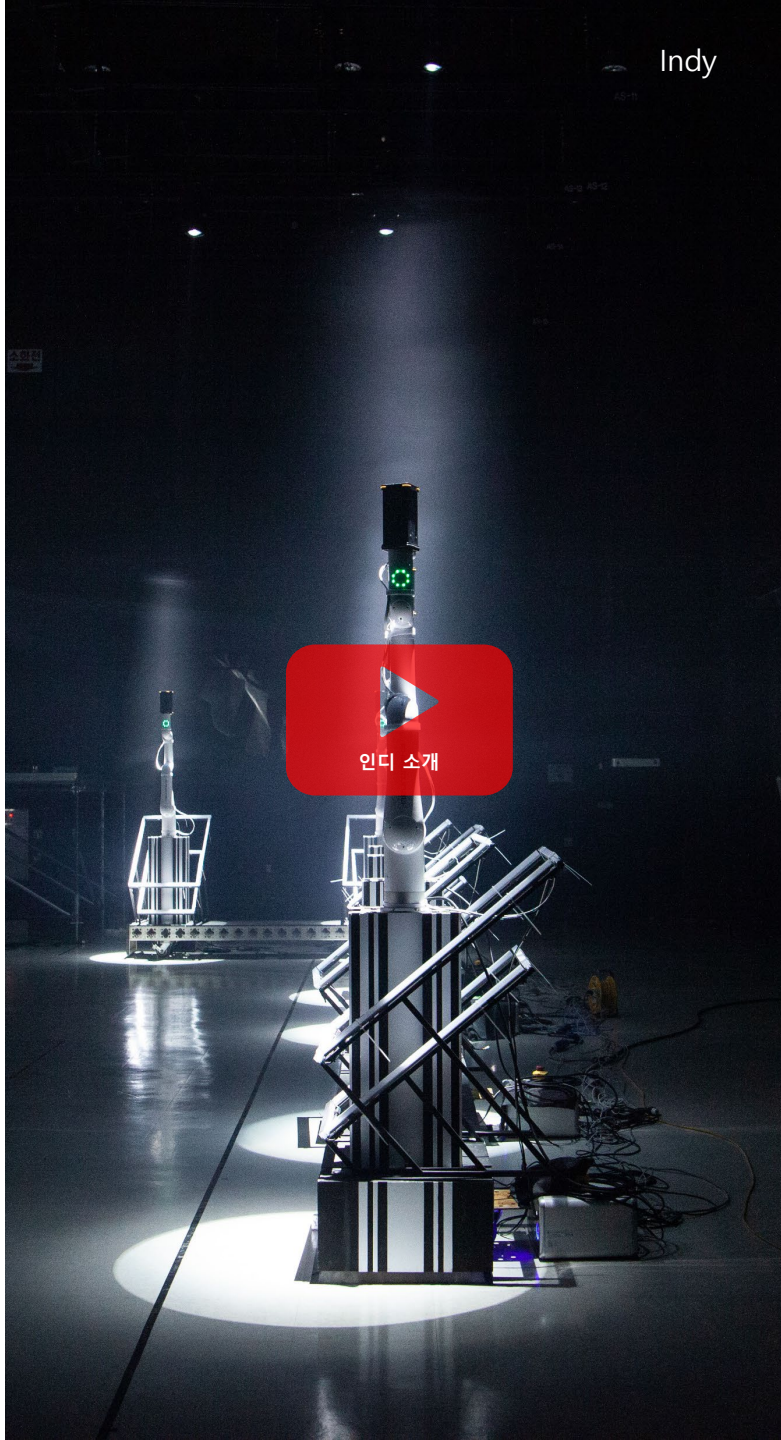
INDY

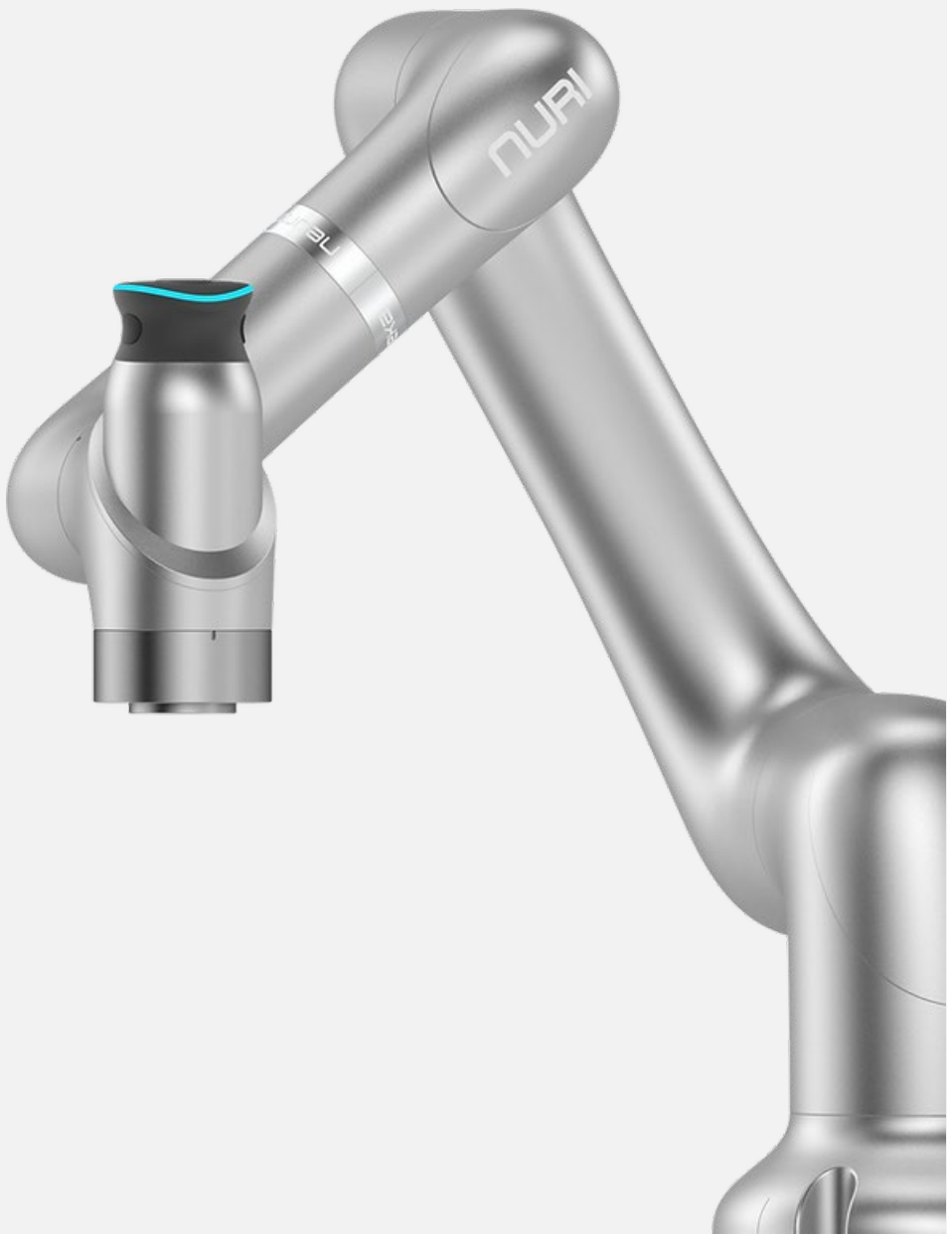
중소제조기업 생애 첫 번째 산업용 로봇, **인디(Indy)**

Your first industrial robot for small and medium sized manufacturers

Spec

ITEM	Indy7	Indy12	Indy-RP2 (controlled by STEP3)
DOF	6 (all revolute)	6 (all revolute)	7 (all revolute)
Payload	7kg	12kg	5kg
Joint Motion Range	1,2,3,4,5 : ±175deg | 6 : ±215deg	±180deg for all joints	±175deg for all joints
Maximum Joint Velocity	1,2,3 : 150deg/s | 4,5,6 : 180deg/s	1,2: 120deg/s | 3: 150deg/s |5,6: 180deg/s	1,2,3,4 : 150deg/s | 5,6,7 : 180deg/s
Maximum Tool Speed	1m/s	1m/s	1m/s
Maximum Reach	1.3m	1.8m	1.3m
Repeatability	100μm	100μm	100μm
Weight	28kg	55kg	30.5kg





NURIC

뉴로메카 협동로봇 생태계, **누리 (NURI) C 시리즈**

[Superior Performance]
탁월한 성능

[Compliant Flexibility]
준수한 유연성

[Ease of Use]
사용 편의성

[Excellent Reliability]
뛰어난 신뢰성

[Extreme Safety]
최고 수준의 안전성

NURI C시리즈는 누리 시리즈의 고중량 대표 협동 로봇 모델입니다.
IP67 등급의 방진 방수 기능을 가지고 있어서 물이 있는 환경에서도 사용이 가능합니다. 또한 전 축에Joint torque sensor를 내장하고 있으며, 충돌 등에 더 민감하게 반응할 수 있습니다.

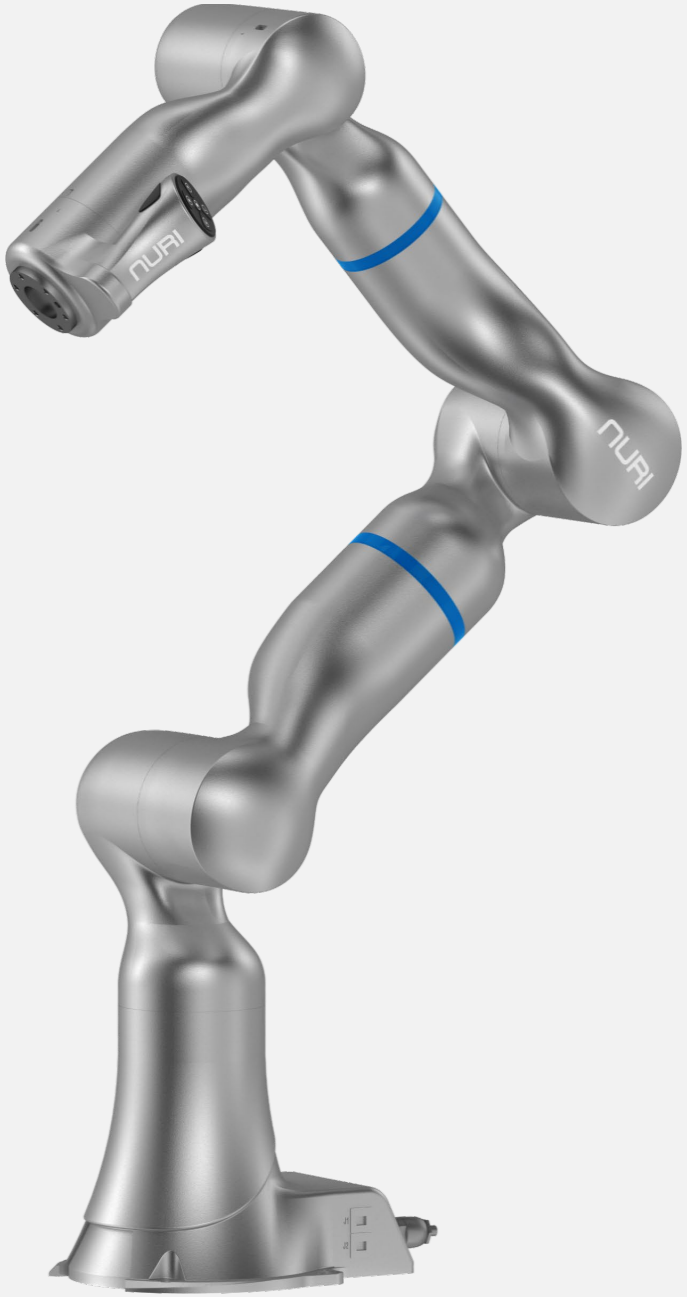
가반중량 7/12/18/20kg 모델로 고중량(high payload) 작업을 할 수 있습니다. 산업용로봇과 동일한 반복정밀도와 경로정밀도를 가진 협동로봇으로 다양한 제조 자동화에 적합한 협동로봇입니다.

NURIC

뉴로메카 협동로봇 생태계, **누리 (NURI) C 시리즈**

Spec

ITEM	NURI7c	NURI12c	NURI18c	NURI20c
Payload / DOF	7 kg / 6 DOF	12 kg / 6 DOF	18 kg / 6 DOF	20 kg / 6 DOF
Repeatablity	±0.02 mm	±0.03 mm	±0.03 mm	±0.05 mm
Maximum Speed at Tool End	≤3.2 m/s	≤3.0m/s	≤3.0m/s	≤3.5m/s
Mounting Method	Mounting at any angle	Mounting at any angle	Mounting at any angle	Mounting at any angle
Weight (built-in control cabinet)	About 27 kg	About 43 kg	About 40 kg	About 75 kg
IP Rating	IP54 / IP67	IP54 / IP67	IP54 / IP67	IP54 / IP67
Operating Temperature	0°C~50°C	0°C~50°C	0°C~50°C	0°C~50°C
Adjustable Range of Cartesian Stiffness	0~3000 N/m | 0~300 Nm/rad	0~3000 N/m | 0~300 Nm/rad	0~3000 N/m | 0~300 Nm/rad	0~3000 N/m | 0~300 Nm/rad
Reach	988 mm	1434 mm	1062 mm	1798 mm
Power Supply	90-264VAC, 47-63Hz/48VDC	90-264VAC, 47-63Hz/48VDC	90-264VAC, 47-63Hz/48VDC	90-264VAC, 47-63Hz/48VDC
Force Sensing (tool flange)	Force x-y-z | Torque x-y-z	Force x-y-z | Torque x-y-z	Force x-y-z | Torque x-y-z	Force x-y-z | Torque x-y-z
Relative Accuracy of Force Control	0.5 N | 0.1 Nm	0.5 N | 0.1 Nm	0.5 N | 0.1 Nm	0.5 N | 0.1 Nm
Range of Motion	±175° for all joints	1 : ±175° | 2 :±170° | 3,4,5,6 : ±175°	1 : ±175° | 2 :±170° | 3 : ±165° | 4,5,6 : ±175°	1,2 : ±175° | 3 :±170° | 4,5,6 : ±175°
Maximum Speed	1,2 : 180°/s | 3 :234°/s | 4,5 : 240°/s | 6 : 300°/s	1,2 : 120°/s | 3 :180°/s | 4 : 234°/s | 5,6 : 240°/s	1,2 : 120°/s | 3,4,5,6 : 180°/s	1,2,3 : 120°/s | 4 : 180°/s | 5,6 : 234°/s



NURIe

뉴로메카 협동로봇 생태계, **누리 (NURI) E 시리즈**

[Superior Performance]
탁월한 성능

[NIl Compliant Flexibility]
NIL 호환 유연성

[Ease of Use]
사용 편의성

[Excellent Reliability]
뛰어난 신뢰성

[Extreme Safety]
최고 수준의 안전성

NURI E시리즈는 offset이 없는 사람 팔과 유사한 협동로봇으로, 전 축에 Joint torque sensor가 내장되어 있어 충돌 등에 더 민감하게 반응합니다.

가반중량 3/7kg 모델을 제공하고, 6축로봇과 연구개발용 7축로봇을 동시에 제공해서 다양한 경로로 진입할 수 있습니다. 장애물 회피 등 다양한 경로를 추종할 수 있어 교육 및 F&B 자동화에 적합한 협동로봇입니다.

nURIe

뉴로메카 협동로봇 생태계, **누리 (NURI) E 시리즈**

Spec

ITEM	NURI3e	NURI3er	NURI7e	NURI7er
Payload / DOF	3 kg / 6 DOF	3 kg / 7 DOF	7kg / 6 DOF	7kg / 7 DOF
Repeatablity	±0.03 mm	±0.03 mm	±0.03 mm	±0.05 mm
Maximum Speed at Tool End	≤3.0 m/s	≤3.0m/s	≤2.8 m/s	≤2.5 m/s
Mounting Method	Mounting at any angle	Mounting at any angle	Mounting at any angle	Mounting at any angle
Weight (built-in control cabinet)	About 21 kg	About 22 kg	About 27 kg	About 29 kg
IP Rating	IP54	IP54	IP54	IP54
Operating Temperature	0℃~45℃	0℃~45℃	0℃~45℃	0℃~45℃
Adjustable Range of Cartesian Stiffness	0~3000 N/m | 0~300 Nm/rad	0~3000 N/m | 0~300 Nm/rad	0~3000 N/m | 0~300 Nm/rad	0~3000 N/m | 0~300 Nm/rad
Reach	1010 mm	1010 mm	1125 mm	1125 mm
Power Supply	90-264VAC, 47-63Hz/48VDC	90-264VAC, 47-63Hz/48VDC	90-264VAC, 47-63Hz/48VDC	90-264VAC, 47-63Hz/48VDC
Force Sensing (tool flange)	Force x-y-z | Torque x-y-z	Force x-y-z | Torque x-y-z	Force x-y-z | Torque x-y-z	Force x-y-z | Torque x-y-z
Relative Accuracy of Force Control	0.5 N | 0.1 Nm	0.5 N | 0.1 Nm	0.5 N | 0.1 Nm	0.5 N | 0.1 Nm
Range of Motion	1 : ±170° | 2,3 : ±120° | 4 : ±170° | 5 : ±120° | 6 : ±360°	1,3,5 : ±170° | 2,4,6 : ±120° | 7 : ±360°	1,4 : ±170° | 2,3,5 :±120° | 6 : ±360°	1,3,5 : ±170° | 2,4,6 : ±120° | 7 : ±360°
Maximum Speed	1 : 180°/s | 2 :150°/s | 3 : 180°/s | 4,5,6 : 225°/s	1,3,4 : 180°/s | 2 :150°/s | 5,6,7 : 225°/s	1,2 : 90°/s | 3,4,5,6 : 180°/s	1,2 : 90°/s | 3,4,5,6,7 : 120°/s

NURIS

뉴로메카 협동로봇 생태계, **누리 (NURI) S 시리즈**

[Lightweight & Flexible]
경량성 및 유연성

[Fast Returns]
빠른 투자 회수

[Ease of Use]
사용 편의성

[Excellent Reliability]
뛰어난 신뢰성

[Extreme Safety]
최고 수준의 안전성

NURI S시리즈는 누리 시리즈의 소중량 대표 협동로봇으로, 커피 등 F&B자동화 등을 위해서 설계되었습니다.
작지만, 전 축에 Joint torque sensor를 내장해서 충돌 등에 더 민감하게 반응하고,IP54등급의 자동화에 적합한 협동로봇입니다.
가반중량 3/4kg 모델을 제공하고, 산업용로봇과 동일한 반복정밀도와 경로정밀도를 가진 협동으로 교육 및 F&B 자동화에 적합한 협동로봇입니다.

NURIS

뉴로메카 협동로봇 생태계, **누리 (NURI) S 시리즈**

Spec

ITEM	NURI3s	NURI4s
Payload / DOF	3 kg / 6 DOF	4 kg / 6 DOF
Repeatablity	±0.02 mm	±0.03 mm
Maximum Speed at Tool End	≤3.0 m/s	≤2.0 m/s
Mounting Method	Mounting at any angle	Mounting at any angle
Weight (built-in control cabinet)	About 13.8 kg	About 16.5 kg
IP Rating	IP54	IP54
Operating Temperature	0℃~50℃	0℃~50℃
Adjustable Range of Cartesian Stiffness	0~3000 N/m | 0~300 Nm/rad	0~3000 N/m | 0~300 Nm/rad
Reach	705 mm	919 mm
Power Supply	48VDC	90-264VAC, 47-63Hz/48VDC
Force Sensing (tool flange)	Force x-y-z | Torque x-y-z	Force x-y-z | Torque x-y-z
Relative Accuracy of Force Control	0.5 N | 0.1 Nm	0.5 N | 0.1 Nm
Range of Motion	1,4,5,6 : ±175° | 2 : -155°~+140° | 3 : -175°~+135°	1,4,5,6 : ±175° | 2 : -160°~+150° | 3 : -170°~+140°
Maximum Speed	180°/s for all joints	180°/s for all joints

ITEM	NURI CB (for S Series)
Controller	Independent control box (LightCab)
Dimensions	228.5 mm × 180 mm × 88 mm
Operator Interface	Notebook/PAD/xPad/Interactive Button
Safety Protection Device	1 external emergency stop
Direct Teaching Control	Drag mode: Cartesian space/joint space; teaching mode: pont position/continuous trajectory
Highly Dynamic Force Control	Impedance control of Cartesian/joint space; motion planning for force control search
Communication Protocols	TCP/IP 1000Mbit, Modbus TCP, Profinet, Ethernet/IP, DeviceNet, CC-Link, CC-Link IE Field Basic
External Control Interface	Highly dynamic external control; low-level force/position control; robot model library and API

ICON

협동로봇의 안전성과 사용 편의성을 적용한 고성능 산업용 로봇, **아이콘(ICoN)**

Industrial Collaborative robot Next

Collaborative Safety

진화된 충돌감지 알고리즘
상태표시등 - 즉각적인 로봇 상태 확인
레이저 스캐너 결합 지원

Easy-to-use

임피던스 제어를 통한 직접교시
사용자 친화중심의 티치펜던트 앱
Lead-through 장치지원

High-Performance

815deg/s의 최대 속도와 0.03mm의 위치반복정밀도
4개의 공압 라인
최대 IP67 방수방진 등급

'ICoN(아이콘)'은 뉴로메카 협동로봇 'Indy(인디)'의 안전 기능과 사용 편의 기능이 적용된 차세대 협동형 산업용 로봇입니다. 진화된 충돌감지 알고리즘, 상태 표시등과 레이저 스캐너 등의 주변 안전장치를 추가하여 기존의 산업용 로봇에는 없었던 안전성을 대폭 향상시켰습니다. 임피던스 제어를 통한 직접 교시, 태블릿 기반의 티치펜던트 앱 'CONTY(콘티)' 그리고 힘센서 기반 리드 스루(lead-through) 장치 추가를 통해 쉽고 빠르게 프로그래밍이 가능합니다. 협동로봇 대비 2.3배의 속도(최대속도 간 비교)와 높은 반복 정밀도, 최대 IP67 방수방진 등급과 4개의 공압 라인을 제공하여 높은 생산성을 보장합니다. 가반중량과 길이에 따라 총 7가지 모델을 제공합니다.

ICON

협동로봇의 안전성과 사용 편의성을 적용한 고성능 산업용 로봇, **아이콘(ICoN)**

Industrial Collaborative robot Next

ITEM	ICoN3	ICoN7	ICoN7L	ICoN10
Maximum Reach	560mm	710mm	920mm	1420mm
Payload	3kg	7kg	7kg	10kg
Weight	23kg	49kg	52kg	180kg
Ingress Protection	IP65	IP65	IP67	Wrist IP67
Repeatabillity	± 30μm	± 30μm	± 30μm	± 30μm
DOF	6	6	6	6
Joint Motion Range (deg)	1: ±170 | 2: -110, +120 | 3: -110, +155 | 4: ±200 | 5: ±120 | 6: ±350	1: ±170 | 2: -100, +135 | 3: -120, +156 | 4: ±200 | 5: ±135 | 6: ±360	1: ±170 | 2: -100, +135 | 3: -120, +156 | 4: ±200 | 5: ±135 | 6: ±360	1: ±170 | 2: -85, +150 | 3: -95, +170 | 4: ±195 | 5: ±135 | 6: ±360
Maximum Joint Speed (deg/s)	1: 450 | 2: 450 | 3: 525 | 4: 600 | 5: 600 | 6: 800	1: 380 | 2: 350 | 3: 480 | 4: 490 | 5: 565 | 6: 815	1: 380 | 2: 320 | 3: 390 | 4: 490 | 5: 565 | 6: 815	1: 200 | 2: 200 | 3: 200 | 4: 370 | 5: 370 | 6: 600

ITEM	ICoN12L	ICoN20	ICoN20L
Maximum Reach	2001mm	1702mm	2001mm
Payload	12kg	20kg	20kg
Weight	300kg	270kg	280kg
Ingress Protection	Wrist IP67	Wrist IP67	Wrist IP67
Repeatabillity	± 60μm	± 60μm	± 60μm
DOF	6	6	6
Joint Motion Range (deg)	1: ±170 | 2: -95, +155 | 3: -95, +170 | 4: ±185 | 5: ±135 | 6: ±400	1: ±170 | 2: -85, +150 | 3: -95, +170 | 4: ±180 | 5: ±135 | 6: ±400	1: ±170 | 2: -85, +150 | 3: -95, +170 | 4: ±180 | 5: ±135 | 6: ±400
Maximum Joint Speed (deg/s)	1: 175 | 2: 175 | 3: 170 | 4: 355 | 5: 355 | 6: 300	1: 175 | 2: 175 | 3: 170 | 4: 360 | 5: 360 | 6: 600	1: 175 | 2: 175 | 3: 170 | 4: 360 | 5: 360 | 6: 600

moby

협동로봇에 범용성을 더한 자율이동로봇, **모비(Moby)**

Versatile autonomous mobile robot with collaborative robot

Agile
정확하고
민첩한 이동

Extensive
자율이동성으로
작업영역의 한계를 초월

Integrated
작업목적에 따라 다양한 센서와
워크 팔렛 통합 가능

뉴로메카의 'Moby(모비)'는 협동로봇 'Indy(인디)'에 자율이동성을 제공하기 위한 자율이동로봇(AMR) 플랫폼입니다.
협동로봇 'Indy(인디)'가 'Moby(모비)'에 탑재되어 작업영역이 확대되고, 센서 플레이트의 변경을 통해 다양한 센서들을 탑재할 수 있습니다. 뿐만 아니라 작업 목적에 따라 워크 팔렛을 교체할 수 있어 배송, 순찰, 방역, 안내 등 다양한 용도의 활용이 가능합니다. 특히, 2자유도 스티어링 바퀴 모듈 4개가 구동력의 편차를 최소화하기 때문에 직진 제어성과 전방향 구동 방향 제어성이 탁월하며, LiDAR(라이다)와 3D센서를 이용해 장애물을 회피하며 목표위치로 정확하게 이동할 수 있습니다.

moby

협동로봇에 범용성을 더한 자율이동로봇, **모비(Moby)**

Versatile autonomous mobile robot with collaborative robot

Spec

ITEM	Moby
Size	600 x 950 x 589.5 (mm)
Weight	200kg (Indy, battery included)
Payload	100kg

ITEM	Battery
Battery Type	lithium ion battery
Battery configuration	14S18P x 2 Module
Total energy capacity	4.59kWh x 2 Module
Usable energy capacity	3.18kWh x 2 Module
Nominal battery capacity	89.1Ah x 2 Module
Voltage range	42-57.4V
Mormal voltage	51.6V
Charge voltage	57.4V
Discharge voltage	39.2V
Charge/Discharge current (nominal)	20A/-20A
Charge/Discharge current (max	50A/-50A
Charge/Discharge power (nominal)	1,032W/-1,032W
Charge/Discharge power (max)	2,580W/-2,580W
DC Disconnect	N-Channel FET and Fuse

D

고속 물류 자동화를 위한 한국 델타로봇의 자존심, **디(D)**

Pride of Korean delta robots for high-speed automation

Fast
생산성 향상

Precise
다양한 정밀작업 가능

Integrated
토탈자동화 솔루션 제공

뉴로메카의 'D(디)'는 진동억제 설계에 기반한 세계 최고 수준의 고속 고정밀 4축 델타로봇입니다. 하중 및 작업반경에 따라 현재 2종의 표준 모델인 'D3(디3)' (하중 3kg) 및 'D6(디6)' (하중 6kg)을 양산하고 있습니다. 뉴로메카의 델타로봇은 고객의 라인 자동화 요구에 맞춰 컨베이어 벨트 및 그리퍼, 비전센서 등의 다양한 장치가 PLC등과 통합된 토탈자동화솔루션을 제공합니다.

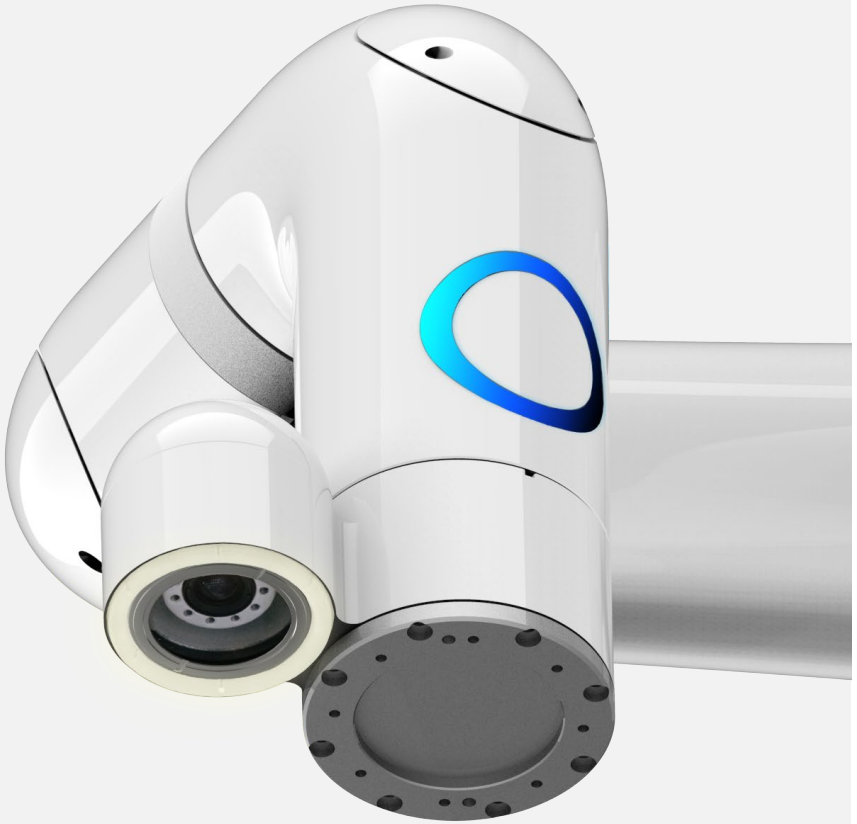
D

고속 물류 자동화를 위한 한국 델타로봇의 자존심, **디(D)**

Pride of Korean delta robots for high-speed automation

Spec

ITEM		D3	D6
Weight		60kg	80kg
Payload		3kg	6kg
DOF		4axis	4axis
Reachable Area	XY Axis	800mm	1300mm
	Z Axis	300mm	500mm
	Roll Axis	±180 deg	±180 deg
Repeatability		±0.1mm	±0.1mm
Actuator		AC servo motor, absolute encoder	AC servo motor, absolute encoder



INDYEYE

가격과 성능 모두를 만족시킨, 협동로봇을 위한 최적의 비전 솔루션, **인디아이(IndyEye)**

Reasonable price and reliable performance, ideal vision solution for Cobot

High-performance

딥러닝을 통한
고성능 비전 솔루션 제공

Reasonable

저가의 비전센서와 딥러닝 서버 공유를 통한
합리적 가격의 비전 솔루션 실현

Flexible

설치 환경에 구애받지 않고
유연하게 적용 가능

불규칙한 형상의 물체도 정확하게 인식할 수있는 딥러닝 기반의 고성능 비전 솔루션 'IndyEye(인디아이)'는 저가의 비전센서와 딥러닝 서버 공유를 통해 합리적 가격의 솔루션을 제공합니다.

'IndyEye(인디아이)'는 까다로운 작업 조건이 필요했던 기존 비전센서와 달리, 공간과 조광의 제약 없이 어떤 작업 환경에서도 유연하게 적용 가능하며, 딥러닝 서버 공유를 통해 작업 물체(시편) 데이터를 저장하여 고객 요청에 따른 다양한 제품 대응이 가능합니다. 다품종 변량 제조라인이 필요한 중소기업 제조 현장에서 다양한 작업과 빠른 적용을 가능하게 합니다.

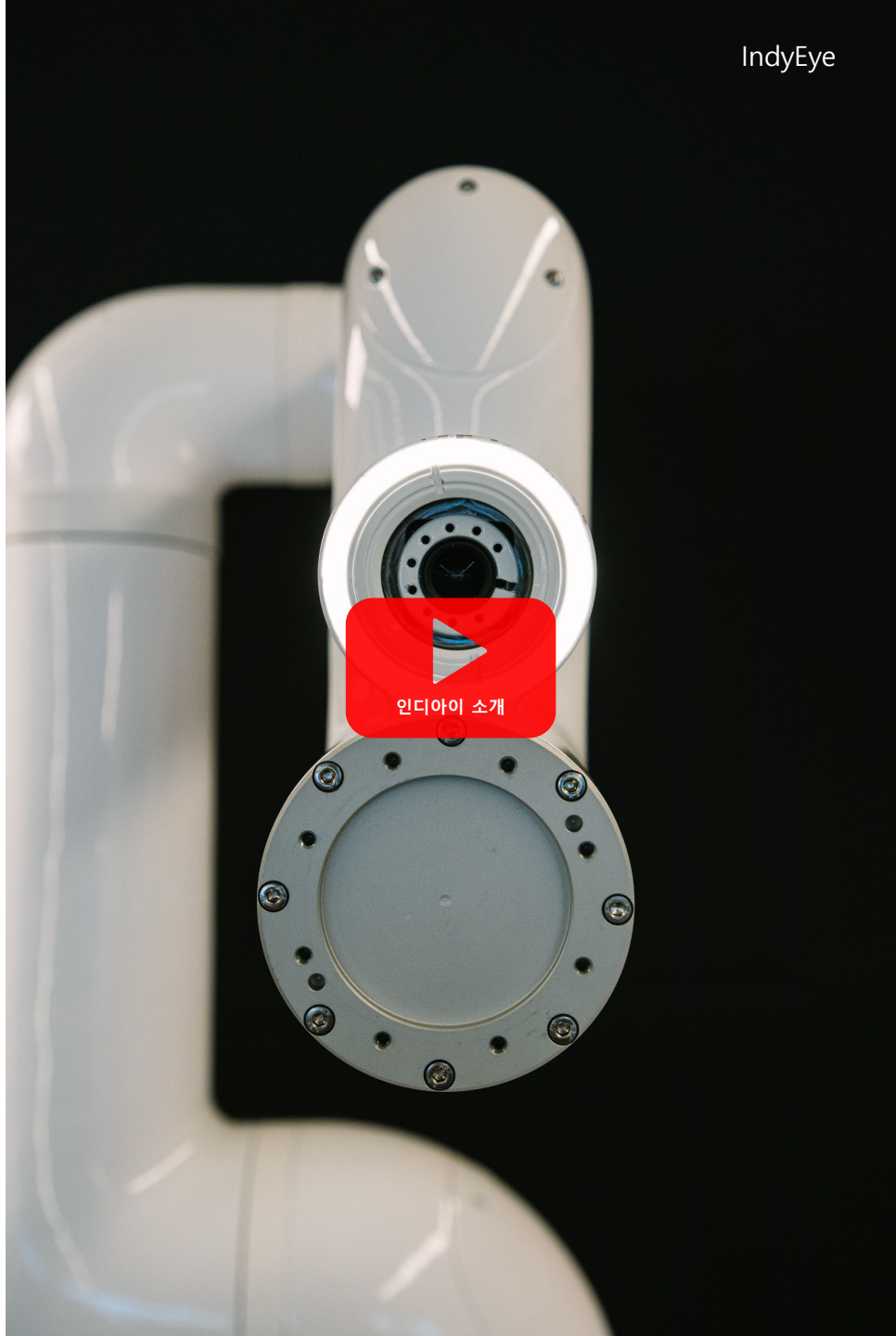
IndyEye

가격과 성능 모두를 만족시킨, 협동로봇을 위한 최적의 비전 솔루션, **인디아이(IndyEye)**

Reasonable price and reliable performance, ideal vision solution for Cobot

Spec

ITEM	IndyEye
Size	67mm x 67mm x 74.4mm
Processing Time	250~1500 ms/img
Field of View (H/V/D)	86˚ ± 5˚ / 70˚ ± 5˚ / 100˚ ± 5˚
Interface	USB2.0
Working distance	5cm-70cm



CORE

자신만의 로봇 디자인 구현을 지원하는 통합형 구동 모듈, **코어(CORE)**

Integrated module for your own cobot

All in one
통합형 올인원

Design-centric
관절가동범위 최대화
디자인 최적화 중공축 구조

Compatible
표준 EtherCAT 마스터 제어기의
CoE 프로토콜과 호환

뉴로메카의 스마트 액츄에이터 'CORE(코어)'는 프레임리스 모터, 하모닉 드라이브 감속기, 마그네틱 브레이크, 멀티턴 절대치 엔코더, EtherCAT(이더캣) 슬레이브 보드, 모터 드라이버 등이 중공축 구조로 결합된 관절 구동 모듈입니다.

중공축을 통해 액츄에이터의 전원선 및 EtherCAT 통신선 등이 통과되므로 군더더기 없는 로봇 디자인이 가능합니다.

뉴로메카는 'CORE100/200/500/1000' (각 100W, 200W, 500W, 1300W 출력) 4가지 모델의 스마트 액츄에이터 라인업을 양산하고 있습니다. 'CORE(코어)' 시리즈는'Indy(인디)' 라인업에 채용된 모델로서, 8kHz의 토크 제어 명령 입력이 가능하므로 사용자는 상위 응용프로그램 수준에서 전용의 서보 알고리즘을 구현할 수 있습니다. 기본적으로 'CORE(코어)' 시리즈는 전용의 하우징 없이 제공되므로 사용자 고유의 디자인을 가지는 로봇 설계에 활용하기 쉽습니다.

CORE

자신만의 로봇 디자인 구현을 지원하는 통합형 구동 모듈, **코어(CORE)**

Integrated module for your own cobot

Spec

ITEM	CORE100	CORE200
Rated Power	100W	200W
Rated Voltage	48V	48V
Maximum Continuous Current	3.8A	4.8A
Rated Output Torque	21Nm	50Nm
Rated Output Speed	180deg/s	150deg/s
Size	Φ80 x 135mm	Φ90x 145mm
Weight	1.45kg	1.84kg

ITEM	CORE500	CORE1000
Rated Power	500W	1130W
Rated Voltage	48V	48V
Maximum Continuous Current	11.7A	22.6A
Rated Output Torque	121Nm	515Nm
Rated Output Speed	150deg/s	120deg/s
Size	Φ142 x 155mm	Φ178 x 195mm
Weight	4.87kg	9.1kg

STEP

실시간 임베디드 EtherCAT 마스터 로봇제어기, **스텝(STEP)**

Realtime embedded EtherCAT master robot controller

Powerful
고성능 실시간
운영체제

Industrial
고속 실시간 다축
동기화 분산 제어 구현

Versatile
다양한 오픈소스
라이브러리 및 장치 통합

'STEP(스텝)'은 실시간 제어를 위해 Hard Realtime OS인 Linux/Xenomai 환경에서 실시간 제어 응용프로그램 개발을 위한 소프트웨어 프레임워크인 NRMKPlatform SDK를 제공합니다.

리눅스 환경에 익숙하지 않은 엔지니어들도 쉽게 임베디드 제어 프로그램을 개발할 수 있도록 MS 윈도우® OS에서 작동되는 개발환경을 제공합니다.고속 실시간 다축 동기화, 분산 제어를 위해 STEP은 많은 시스템에서 검증된 오픈소스 EtherCAT(이더캣) 마스터 스택인 EtherLab을 채용하고 있습니다. 표준 EtherCAT 기반의 실시간 제어 응용프로그램 개발을 위해 CoE (CANopen-over-EtherCAT) 프로토콜기반 프로그래밍 인터페이스를 제공합니다. 기본적인 CoE 기반 응용프로그램 코드의 자동 생성을 위한 다양한 소프트웨어 도구들을 제공합니다. 다양한 디바이스들의 연결을 위해 RS485 및 CAN 인터페이스를 표준으로 내장하고 있습니다. NRMKPlatform SDK에는 CAN 기반 응용프로그램의 개발을 위해 실시간 CAN 기능과 오픈소스 CANOpen 프레임워크 소프트웨어인 CanFestival이 설치되어 있습니다. 뉴로메카의 협동로봇 'Indy(인디)'의 실시간 제어를 담당하는 'STEP2(스텝2)'의 경우 4kHz의 모델기반 임피던스제어를 구동하고 있습니다. 고급 연구 개발을 위해 개발된 고성능 모델 'STEP3(스텝3)'는 고성능 GPU카드와 NVIDIA TensorRT 라이브러리를 탑재하여 고속 딥러닝 추론 연산에 기반한 다양한 알고리즘의 연구 개발이 가능합니다.

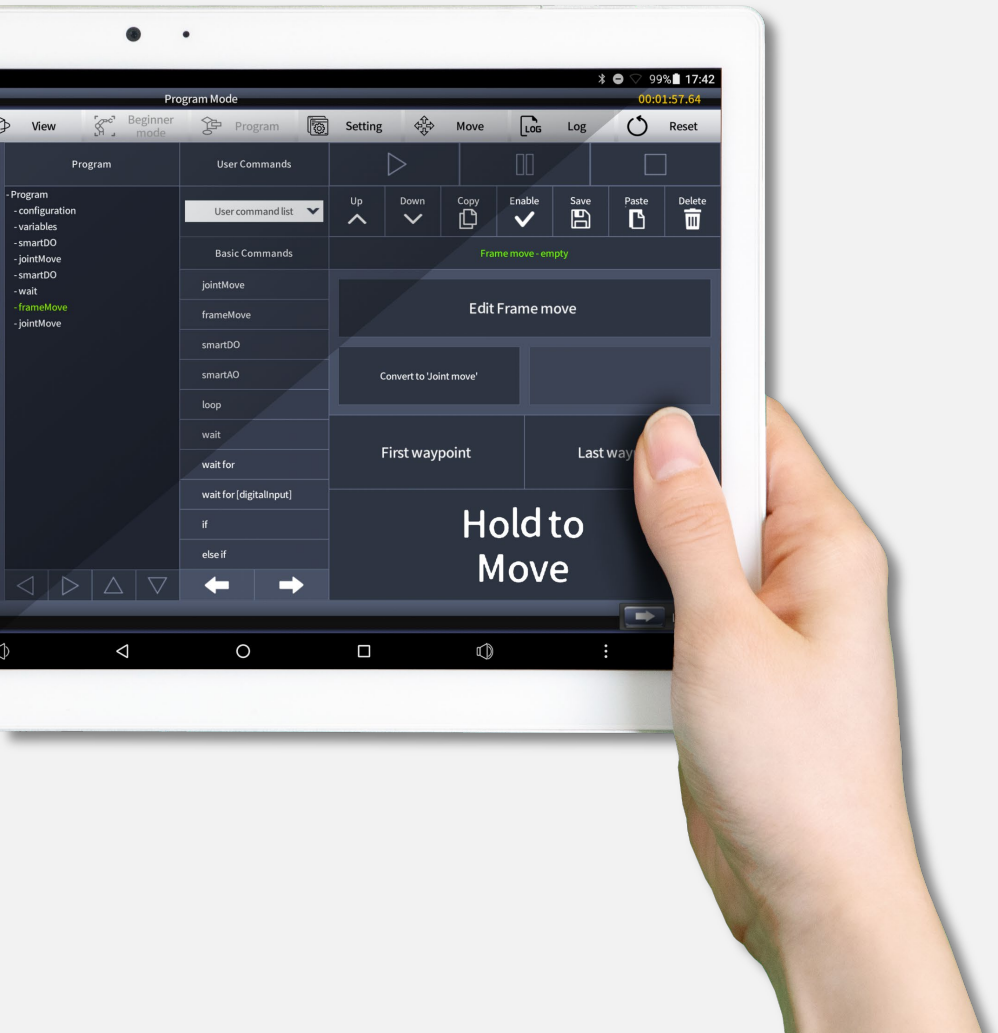
STEP

실시간 임베디드 EtherCAT 마스터 로봇제어기, **스텝(STEP)**

Realtime embedded EtherCAT master robot controller

Spec

ITEM	STEP2	STEP3
Platform	Fanless Braswell Industrial PC	Skylake Industrial PC
CPU	Intel Celeron Braswell soc(4X,1.6GHz)	Intel Skylake i7-6700K(3.4GHz)
RAM	4GDDR3	8GDDR4
Storage	128G SSD(SATA3)	128G SSD
Ethernet	1port	1port
EtherCAT	1port	1port
GPIO	16pin	N/A
RS485/422	1port	1port
RS232	2port	1port
CAN	1port	N/A
Dim	204 × 185 × 52	350 × 265 × 182
Optional	-	Geforce GTX 1080 Ti



CONTY

협동로봇 프로그래밍을 위한 모두의 티치펜던트, **콘티(CONTY)**

Everyone's teach pendant for cobot programming

Friendly
친숙한 사용성

Light
무게가 가벼운

Economic
경제적인

'CONTY(콘티)'는 뉴로메카의 모든 협동로봇을 프로그래밍하기 위해 독자적으로 개발된 티치펜던트 앱으로, 표준 안드로이드 운영체제가 설치된 태블릿에서 구동됩니다.

로봇제어기인 'STEP(스텝)'과 유, 무선으로 연동하여 뉴로메카 협동로봇 'Indy(인디)'의 온라인, 오프라인 프로그래밍 및 직접교시를 지원합니다. 직관적으로 설계된 풍부한 기능을 기반으로 누구나 쉽게 뉴로메카의 협동로봇을 프로그래밍할 수 있습니다.

* 'CONTY(콘티)' 전용 태블릿과 함께 구매 가능 (최적화)

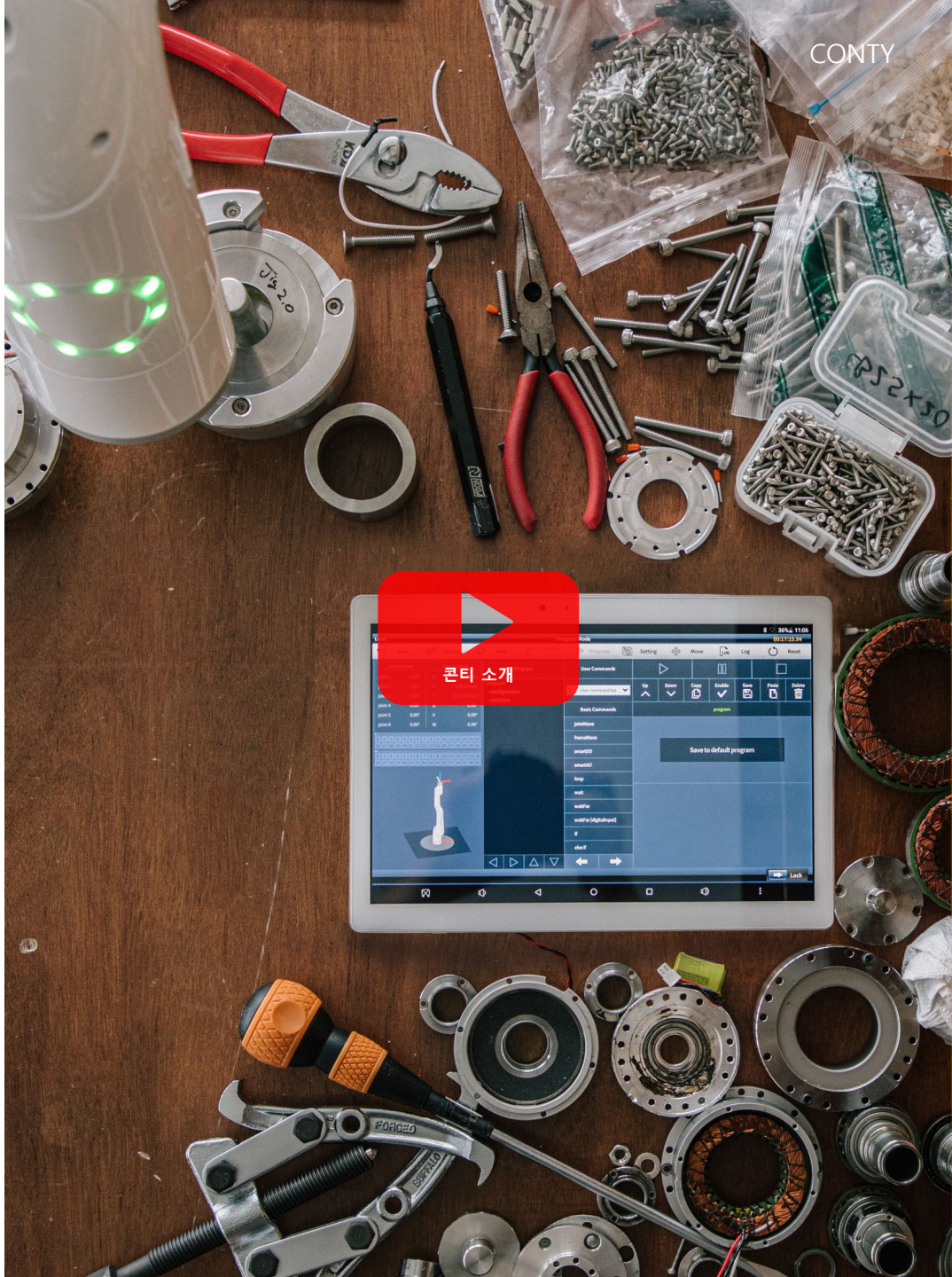
CONTY

협동로봇 프로그래밍을 위한 모두의 티치펜던트, **콘티(CONTY)**

Everyone's teach pendant for cobot programming

Spec

ITEM	티치펜던트 앱, 'CONTY' 전용 Tablet PC
CPU	MediaTek 데카코어 MT6797T (10-core)
Display	10.1inch / 2560 X 1600 (WQXGA)
OS	Android
Memory / Storage	4GB / 64GB eMMC
Battery	8000mAh
Network	Wi-Fi 2.4GHz/5GHz (IEEE 802.11 ac/a/b/g/n) / GPS
Size / Weight	239mm × 166.9mm × 7.5mm / 550g
Camera	1,300 megapixel (Front, Rear)
Components	Tablet, Charger, Cable, Cover case



INDYTOOLS

협동로봇이 도구가 됩니다, 인디 표준 장치 **인디툴즈(IndyTools)**

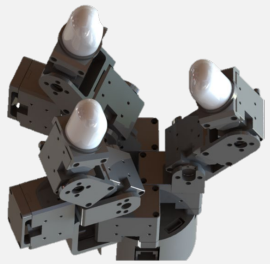
Robot as a Tool

Spec

ITEM	Gripper
Model name	MPLM 1630
Gripping Force	63N
Stroke	2x15mm
Jw Closing Time	0.37s
Power Supply	24Vdc
Nominal Current	: 0.3A
Mass	263g
Feature	협동로봇에 최적화된 전기 자동화 그리퍼

ITEM	Torque Sensor
Model name	RFT76-HA01
Dimension	Φ76 x 18.5mm
Weight	200g
Data Rate	max 1,000Hz
Load Capacity	300N, 8Nm(torque)
Resolution	200mN, 8mNm(torque)
Feature	초저가형, 정전용량형 6축 힘/토크 센서

Spec



ITEM	Robot Hand
Model name	IndyHand
Finger	Fully actuated robot hand (3-finger)
Weight	1.7kg
DOF	11
Algorithm	Advandced blind grasping algorithm
Control	Torque control
Actuator	DYNAMIXEL (ROBOTIS)
Feature	11자유도의 3지 핸드, peg-in-hole assembly 및 유연한 파지기능 구현 가능한 로봇핸드

ITEM	BASE
Model name	Mobile Base
Weight	about 50kg
Height	420mm / 685mm
Feature	간편하고 이송이 용이한 접이식 베이스

INDYGO

누구나 부담없이 누리는 로봇 플랫폼 서비스, **인디고(IndyGO)**

Robot as a Service

뉴로메카의 대표 협동로봇 모델 '인디(Indy)'와 '가다', 협동로봇의 도입, 운용, 유지보수, 인력을 제공하는뉴로메카의 통합 솔루션 서라는 의미의 '고(go)'의 합성어로비스입니다.

'인디고(IndyGO)'의 목표는 협동로봇 기반 자동화의 도입을 위해 '분석-설계-설치-운용-유지/보수'에 이르는 전 공정을 아우르는 서비스를 제공하는 것입니다. 철저한 생산 공정의 분석을 통해 맞춤형,

통합형으로 제공되는 인디고(IndyGO)는 생산라인에 가장 효율적인 로봇 배치와 운영안을 제공합니다. 이를 통해 비용절감은 물론 생산성의 극대화가 가능하며, 변화하는 제조공정에 능동적으로 적용 가능합니다.

중소제조기업에 특화된 '인디고(IndyGO)'는 초기 투자비용의 부담을 없애기 위해, 리스운용과 월정액 과금 모델로 제공되며, 이를 통해 로봇 생산라인 구축의 진입장벽을 최소화했습니다.

로봇의 구입과 시스템 통합, 유지보수, 관련 인력 교육에 투입되는 모든 비용, 시간, 노력을 한 번에 해결 가능하며 보다 합리적인 비용으로 운영, 빠른 투자금 회수 실현이 가능합니다.

INDYCARE

스마트 팩토리, 로봇 원격 관리의 시작, **인디케어(IndyCARE)**

The beginning of remote management of robots for smart factory.

Remote

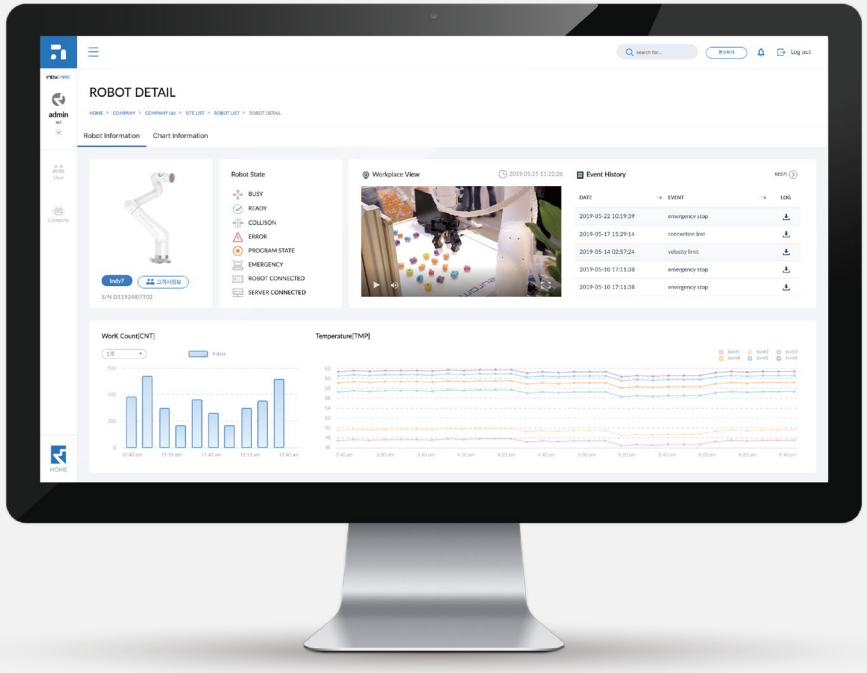
시간과 공간에 구애받지 않는
원격 관리

Effective

협동로봇 관리에 필요한
시간, 비용의 효율성 재고

Preventable

실시간 모니터링으로
이상 상황을 예방



'IndyCARE(인디케어)'는 협동로봇의 원격 관리를 위해 만들어진 웹 서비스입니다.

인터넷이 연결된 환경이라면 언제, 어디서든 접속해 협동로봇의 실시간상태, 조업 데이터, 이상 상황에 대한 이벤트 로그를 열람할 수 있습니다. 조업데이터는 기본으로 제공되는 협동로봇의 작업 횟수, 각 관절의 온도 외에 사용자의 요구에 맞춰 커스터마이징 할 수 있는 세 개의 추가 input channel을 가지고 있습니다. 또한 함께 제공되는 웹 카메라를 통해 협동로봇이 설치된 작업장의 동영상 스트리밍 서비스를 제공하고 있습니다. 'IndyCARE(인디케어)'는 작업 중 발생되는 모든 충돌감지, 비상정지 상황에 대해 이벤트 로그 파일과 스트리밍 동영상을 저장하여 로봇 관리자의 원인 파악을 돕고 엔지니어의 원격 CS 지원을 가능하게 합니다.

INDYCARE

스마트 팩토리, 로봇 원격 관리의 시작, **인디케어(IndyCARE)**

The beginning of remote management of robots for smart factory.

function

협동로봇의 실시간 상태 모니터링	- 조업 시작 유무 확인 - 충돌, 비상정지 상황 모니터링을 통한 원격 관리 (이상 상황 발생 시 이메일 알람 기능)
조업 데이터 축적	- 협동로봇의 작업 횟수 데이터 수집으로 생산량 측정 - 각 관절의 온도 측정으로 이상 상황 모니터링 - 사용자가 원하는 데이터 값 커스터마이징 가능
조업 현장 영상 스트리밍	- 'IndyCARE(인디케어)'와 연결된 카메라로 현장 상황을 관리자에게 실시간 전송 - 현장에 나가지 않아도 협동로봇 상태를 시각적으로 체크 가능
이벤트 로그 수집	- 협동로봇 상태 변화(충돌, 비상정지 등)에 대한 로그 파일 수집 - 관리자가 놓친 상황에 대한 후속 모니터링 기능 - 로봇 이상 상황에 대한 빠른 원인 분석으로 유지 보수 시간, 비용 절감

03

Business Overview & Application

Robot as a Tool | Robot as a Service | Robots for Every Workplace

협동로봇 자동화 플랫폼 주요성과
(제조 자동화)

국내 중소 제조기업 생산라인 자동화 시스템 구축

S1사 프레스 공정 분야 레퍼런스

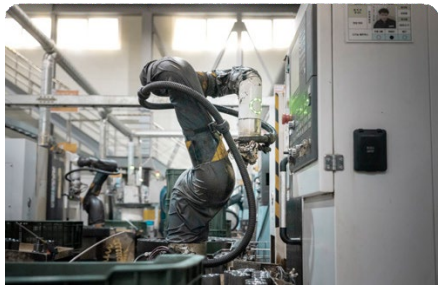
냉장고 생산라인
연속 프레스 공정 자동화

P사 조립/용접 분야 레퍼런스

에어컨 생산라인 에어컨 후드
반제품 용접공정 자동화

S2사 머신텐딩 분야 레퍼런스

자동차 유공압밸브 CNC 가공
머신텐딩 자동화



제조업 적용사례

A P P L I C A T I O N & D E M O

제조업 데모

A P P L I C A T I O N & D E M O

협동로봇 자동화 플랫폼 주요성과

(비제조 분야 자동화)

국내 대표 치킨 프랜차이즈를 필두로 피자, 카페, 휴게소 등 다양한 F&B 분야 진출

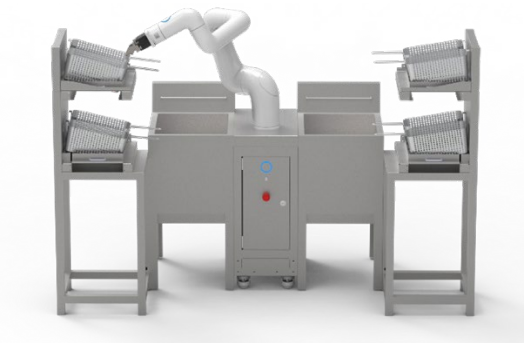
치킨 조리 분야 레퍼런스

KYOCHON

가맹점에 대한
1차 로봇 공급계약 체결

맛에 대한 평가

구분	점수		
	오리지날	콤보	순살
가맹점 주문	0명	0명	1명
뉴로메카 협동로봇 조리	**16명**	**13명**	**10명**
R&D센터 연구원 조리	6명	9명	12명



피자 조리 분야 레퍼런스

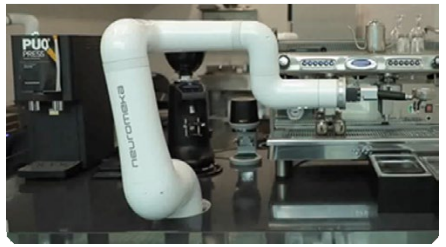
GOPIZZA

1차 공급 후 가맹점 및
해외 진출 추가계약 전망

그 외 F&B 사업 현황

ex 한국도로공사 KORAIL 한국철도공사

고속도로휴게소 5사이트,
코레일역사 2사이트 도입.
지속적 휴게소 및 코레일역사 영업전개 전망



F&B, 서비스 적용사례

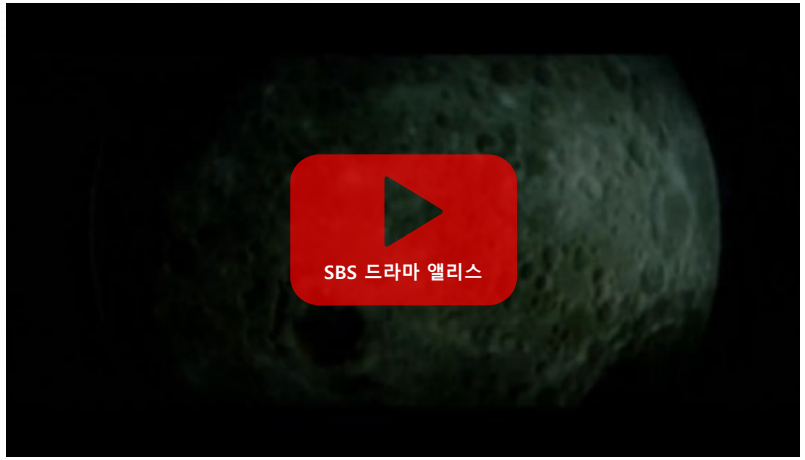
A P P L I C A T I O N & D E M O

F&B, 서비스 데모

A P P L I C A T I O N & D E M O

Media, Art 적용사례

A P P L I C A T I O N & D E M O



04

New Business Overview

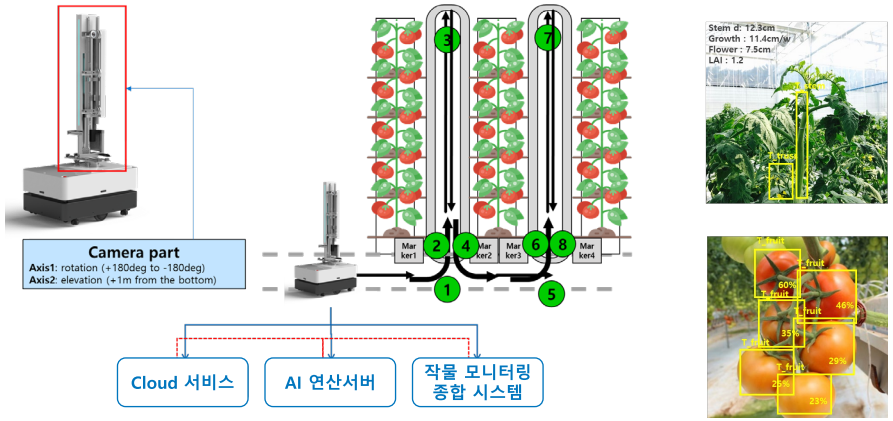
Robot as a Tool | Robot as a Service | Robots for Every Workplace

스마트팜 로봇 플랫폼 개발

자율주행, 제어, 작물 이미지 데이터 기록, AI 기반 영상처리, 원격 통신 기술 적용으로 차세대 스마트팜 기술 선도

농업 생산 혁신 Ag-Tech 스타트업 아이오크롭스와 컨소시엄 전개

neuromeka X ioCrops
The Greatest Step to Grow



1 자율주행

- 평지 및 레일 주행
- 개발 단계별 주행 시나리오

2 작물 모니터링 및 생육지표 측정

- 데이터수집로봇: 작물 이미지 수집
- 생육지표: 이미지 기반 인식

3 농작업 수행 확대 가능 플랫폼

- 적과, 적엽, 수확
- 생육지표 측정 단계에서 개발한 인식 기술 활용

스마트팜 로봇 플랫폼 장점

생육 데이터 직접 수집

제한된 영역의 영상 데이터

AI 기반 이동형 농업 로봇 플랫폼 개발

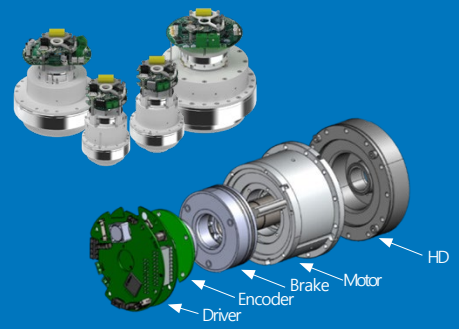
AI 기반 예측 솔루션

전 영역 데이터 수집

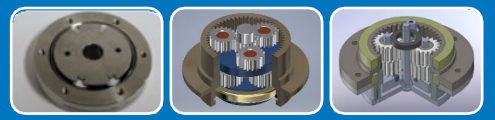
핵 심 부 품 내 재 화

모터, 감속기 등 제품 기술 자체 개발을 통한 지속적인 하드웨어 경쟁력 강화

다자유도 경량로봇 기구부 자체개발 › 스마트액추에이터 CORE 자체개발 › 지속적인 부품 내재화 추진



프레임리스모터(총 7종)



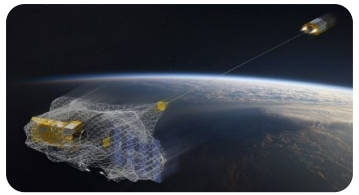
감속기(기계/자기 하이브리드 HD, 썬리스유성차분감속기)

2022(E)	2023(E)	2024(E)	
· 프레임리스모터(100~3000와트 출력별 7종) 시양산 개발 · P사 모터를 국내 ODM 대체 · 기계/자기 하이브리드 HD 감속기 시제 개발 · 박형 유성치차 시양산 가공시설 구축	· 프레임리스모터(100~3000와트 출력별 7종) 양산 및 인디 적용 · 인휠모터 (3종) 시양산 · 액추에이터 가공 내재화 · 썬리스유성차분감속기 시제 개발	· 스마트액추에	

우주 청소 로봇 사업 본격화

정부 과제 수주를 통해 우주 청소 사업 진출, 국내 최초 우주 산업 협동로봇 개발

우주 청소 시장 전망 및 주요 진출 현황

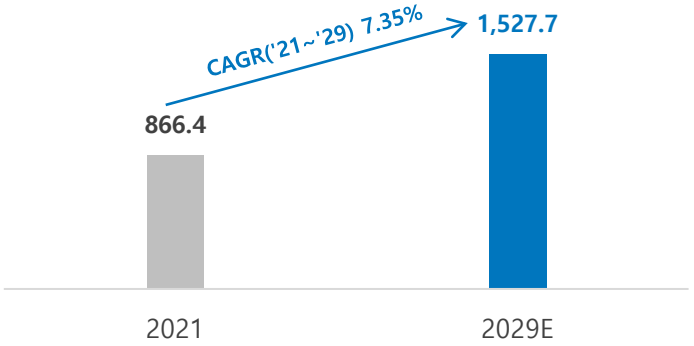


일본 스타트업 '에일'

러시아 우주 스타트업 '스타트로켓'

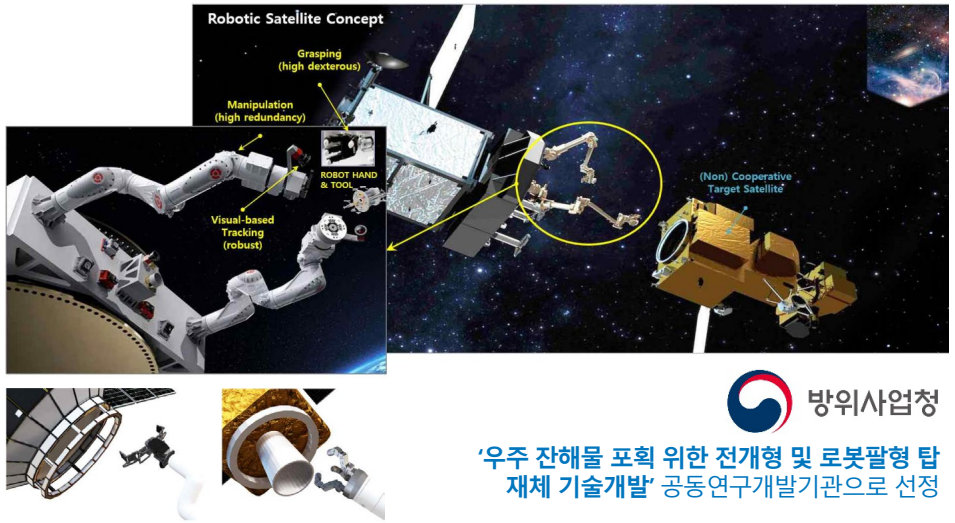
The global space debris monitoring and removal market

(단위: 백만달러)



자료: Fortune Business Insights(2021)

우주 관련 로봇 시장 진출



방위사업청

'우주 잔해물 포획 위한 전개형 및 로봇팔형 탑재체 기술개발' 공동연구개발기관으로 선정

- 우주 잔해물 제거
- 궤도상 포획 기술
- 전개형 포획 탑재체
- 로봇팔형 포획 탑재체
- 위성 랑데부/도킹

자료: Fortune Business Insights

배터리 화재 소화 시스템 개발

이차전지 및 배터리 화재 위험을 줄여 줄 수 있는 소화 시스템 사업 확대

배터리 소화 시스템 개요 및 성능

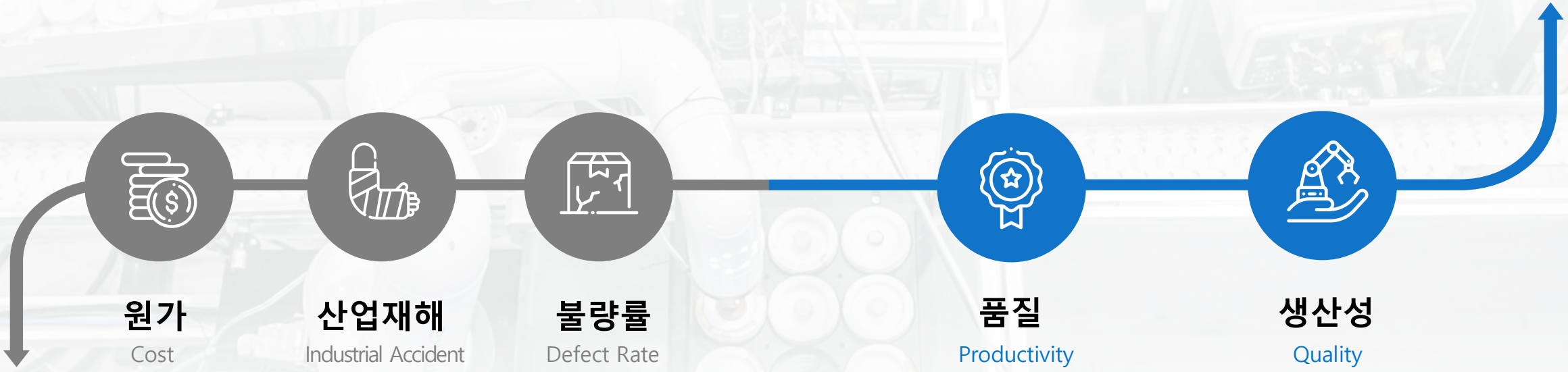
- 전기차 화재 A, C급 적응성 우수
- 전기 및 제어장치의 화재 시 뛰어난 절연 성능으로 피해 최소화
- 액체형으로 냉각 효과 우수하며 질식으로 인한 인명피해 없음
- 부식 방지 성능 확보로 접속부 및 금속장치 피해 없음
- 동결점 -20℃로 겨울철 성능 저하 없음
- 배터리 화재 시 전자의 이동을 방해하여 화재확산 방지가능
- 고전압 배터리 화재 시 소화활동에 의한 감전위험 없음
- 전기차 및 전기충전 등의 초기진압과 화재 확산 방지 가능
- 물보다 침투력이 우수하여 빠른 소화 효과

다양한 산업 확대 적용

- 로봇
- 전기차
- 전기차 충전소
- 생산 및 운송 현장

로봇 자동화의 장점

ADVANTAGE OF ROBOT AUTOMATION



인 증

C E R T I F I C A T I O N

자율안전확인 신고증명서

신청인	사업장명	주식회사뉴로메카 (Neuromeka euromeka)	사업장관리번호	132-86-137660
	사업자등록번호	132-86-13766	대표자 성명	박종훈
	소재지	(04798) 서울특별시 강남구 연주로 859 5층(신사동, 쉬즈.에비뉴빌딩)		
자율안전인증대상 기계 · 기구명		산업용로봇		
형식(규격)	Indy7	용량(등급)	6 axis	
자율안전확인번호	18-AB1EQ-01552			
제조자	주식회사뉴로메카 (Neuromeka)			
소재지	(04798) 서울특별시 강남구 연주로 859 5층(신사동, 쉬즈.에비뉴빌딩)			

「산업안전보건법」 제35조제1항 및 같은 법 시행규칙 제61조제3항에 따라 자율안전확인 신고증명서를 발급합니다.

2018년 09월 10일

한국산업안전보건공단 서울지역본부장

TÜV NORD

Certificate
of conformity to the following
European Directives

Registered No.:
K11579/E18

Electromagnetic Compatibility Directive 2014/30/EU

Reference of applicant	Date of application	File reference	Test report No.	Date of issue
-	01.08.2018	KP-18-441	K10996/E18	24.08.2018

This is to certify that the following products comply with the essential requirements (Annex 1) of the above mentioned European Directive and the following standards:

Product: Collaborative Robot

Type designation: Indy7

Applicant: NEUROMEKA
5th Floor, 859, Eonju-ro, Gangnam-gu, Seoul 06023, Korea

Manufacturer: Same as above

Standard(s): EN 61000-6-4:2007 + A1:2011
EN 61000-6-2:2005

This Certificate of conformity is based on the evaluation of samples of the product. It does not imply an assessment of the production and it does not permit the use of a mark of conformity or of a safety mark of the TÜV NORD CERT. The holder of this certificate may use this Certificate together with his EC-Declaration of Conformity.

Certification Body for Product Certification

TÜV NORD Korea Ltd.
Tel.: +82-2-2186-0070
Fax: +82-2-556-3065
E-mail: tnk@tuv-nord.com

The CE marking can be affixed on the product if all relevant and effective Directives are complied with.

TÜV NORD

Certificate
of conformity with the following
European Directives

Registered No.:
K11578/M18

Machinery Directive 2006/42/EC

Reference of applicant	Date of application	File reference	Test report No.	Date of issue
-	01.08.2018	KP-18-440	K10995/M18	10.08.2018

This is to certify that the following products comply to the essential requirements (Annex 1) of the above mentioned European Directive and the following standards, taking into account the German national deviations:

Product: Collaborative Robot

Type designation: Indy7

Applicant: NEUROMEKA
5th Floor, 859, Eonju-ro, Gangnam-gu, Seoul 06023, Korea

Standard(s): EN ISO 12100:2010
EN 60204-1:2006 + A1:2009
EN ISO 10218-1:2011

This Certificate of conformity is based on the evaluation of samples of the product. It does not imply an assessment of the production and it does not permit the use of a mark of conformity or of a safety mark of the TÜV NORD CERT. The holder of this certificate may use this Certificate together with his EC-Declaration of Conformity.

Certification Body for Product Certification

TÜV NORD Korea Ltd.
Tel.: +82-2-2186-0070
Fax: +82-2-556-3065
E-mail: tnk@tuv-nord.com

The CE marking can be affixed on the product if all relevant and effective Directives are complied with.

DNV·GL

CERTIFICATE OF COMPLIANCE

Certificate Number: 182984-2020-PA-KOR | Rev: 0 | Project No: PRJN-182984-2020-PA-KOR

This Certificate consists of 3 pages including this page.

This is to certify that the product(s)
Neuromeka Safety System 1.0

Manufactured by
Neuromeka

Address
15F, W, 7, Yeonmujang 5ga-gil, Seongdong-gu, Seoul, Republic of Korea

has been assessed with respect to
ISO 13849-1:2015

To comply the safety integrity requirement of
ISO 13849-1:2015 Category 3 PL d

Further details of the product and conditions for approval are given overleaf.

This certificate to be read in full. Reference to the part of this certificate which may lead to misinterpretation is not permissible. Any changes in design or construction may render this certificate invalid.

Seoul, 2020-3-6
*for **DNV GL Business Assurance***

This Certificate is valid until 2025-3-5

Jang Sup Lee
Product Assurance Manager

DNV GL BA office:
Seoul

This Certificate is subject to terms and conditions overleaf. Any significant change in design or construction may render this Certificate invalid.

Revision: 2023-03 | www.dnvgl.com | Page 1 of 3

kiwa

CERTIFICATE

Registration no.	KQ 202871	IAF Code	18
First issue date	2020-07-20	Issue date	2020-07-20
Expiry date	2023-07-19	Reissue date	2020-07-20

Quality Management System Certificate

KS Q ISO 9001:2015/ISO 9001:2015

We certify that the Quality Management System of the Organization:

Neuromeka Co., Ltd.

Is in compliance with the standard KS Q ISO 9001:2015/ISO 9001:2015 for the following products/services:

Design, development, production and service of collaborative robot

General Manager
Seung-Chan Lee

Maintenance of the certification is subject to continual surveillance audit and dependent upon the observance of Kiwa Korea's certification criteria.

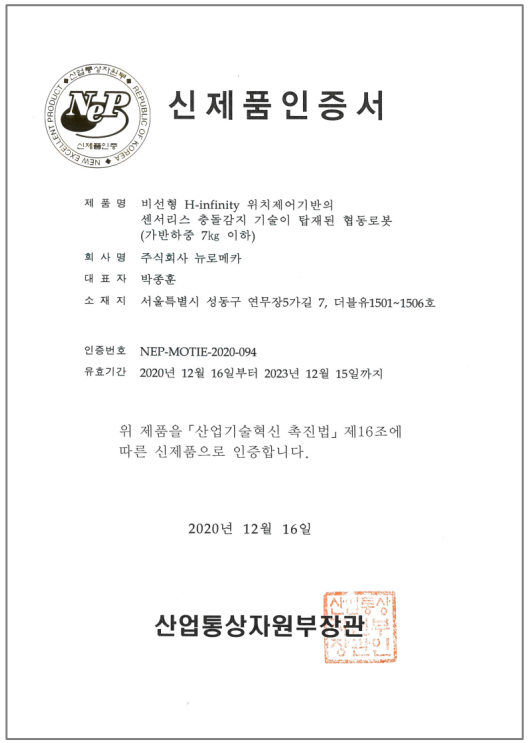
Kiwa Korea Ltd.
411, SJ Technovilla,
278, Beotkkot-ro,
Geumcheon-gu,
Seoul, Korea
Tel: +82.2.3397.0101
Fax +82.2.3397.0105
URL: www.kiwa.kr

Certified Sites
Head Office : West 15F, 7, Yeonmujang 5ga-gil, Seongdong-gu, Seoul, Korea
Production Site : 4, Techno 2-ro, Yuseong-gu, Daejeon, Korea

KAB-QC-34

인 증

CERTIFICATION



신제품인증서

제 품 명 비선형 H-infinity 위치제어기반의 센서리스 충돌감지 기술이 탑재된 협동로봇 (가반하중 7kg 이하)

회 사 명 주식회사 뉴로메카

대 표 자 박종훈

소 재 지 서울특별시 성동구 연무장5가길 7, 더블유1501~1506호

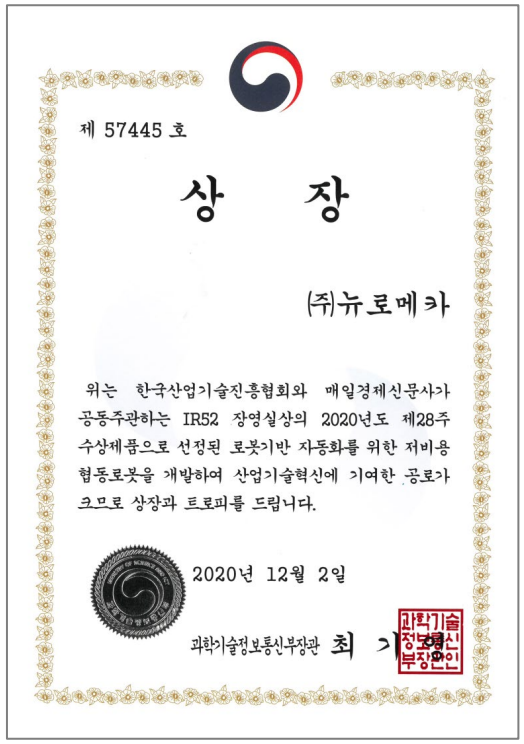
인증번호 NEP-MOTIE-2020-094

유효기간 2020년 12월 16일부터 2023년 12월 15일까지

위 제품을 「산업기술혁신 촉진법」 제16조에 따른 신제품으로 인증합니다.

2020년 12월 16일

산업통상자원부장관



제 57445 호

상 장

㈜뉴로메카

위는 한국산업기술진흥협회와 매일경제신문사가 공동주관하는 IR52 장영실상의 2020년도 제28주 수상제품으로 선정된 로봇기반 자동화를 위한 저비용 협동로봇을 개발하여 산업기술혁신에 기여한 공로가 크므로 상장과 트로피를 드립니다.

2020년 12월 2일

과학기술정보통신부장관 최 기

HB-210001

ROBOT COFFEE BREWING MASTER CERTIFICATE

명예 커피 브루잉 마스터 자격증

INDY BaristaBot

Date of Birth February 14, 2013

This is to certify that the Robot mentioned above has suitably held the qualification for The Coffee Brewing Master and is awarded this certification by The Korea Coffee Association.

위 로봇은 사단법인 한국커피협회에서 시행하는 커피 브루잉 마스터의 자격을 갖추었기에 이 증서를 수여합니다.

2021 년 3 월 8 일

사단법인 한국커피협회

KOREA COFFEE ASSOCIATION

고 객 사

C U S T O M E R

기업
Company

7퍼센트
CJ대한통운
EYEDEA
HIMS
ISA
KITECH
KT
KT commerce
LG생활건강
LG전자
LS산전
SK telecom
SUTECH
TMC
건웅테크주식회사
고피자
극동제연공업
김포산업
네이버
넥스브레인
노하우팩토리
다우FA
다인큐브
대양화성
대우조선해양
동원F&B
디오시스
디오하이테크
라스테크
로보스타
로보터스
로보테크
로보티즈
롯데정보통신
만도
매드제너레이터
명성시스템
미디어스페이스
불스원
비트센싱
사이보그랩
삼성전자
삼성중공업
선혜전기
승우정밀
신신사
신흥화학
씨스톤테크놀로지스
씨에이치테크
아세테크
아이지
아이티즈
양성기계
에버닌
에스에치아이엔티
에스파
영신에프에이
우신세이프티
원텍코리아
위저드
유버
이아이피커뮤니케이션
이지엔도서지컬
이지원인터넷서비스
이화다이아몬드공업
제이에스텍
제타뱅크
케이엔알시스템
태진
파세코
펨토바이오메드
포디웰컴
포스코
하티오랩
한국렌탈
한국콘베어공업
한양포장기계
현대모비스
현대중공업
화신정공
효진산업

교육기관
Educational Institution

경희대학교
계명대학교
고려대학교
광운대학교
국민대학교
대구경북과학기술원
동아대학교
부경대학교
부산대학교
서울과학기술대학교
성균관대학교
아주대학교
안동대학교
울산과학기술대학교
전북대학교
중앙대학교
카이스트
포항공과대학교
한국교통대학교
한국기술교육대학교
한국산업기술대학교
한국폴리텍대학
한동대학교
한서대학교
한양대학교

연구기관
Research Institution

(재)대구경북과학기술원
(재)인체감응솔루션
국립재활원
국립중앙과학관
신발피혁연구원
전자부품연구원
한국과학기술연구원
한국기계연구원
한국로봇융합연구원
한국생산기술연구원
한국자동차연구원
한국전기연구원

해외 기업
Overseas Company

APPLIED MEDICAL
BEIJING NOVA TECHNOLOGY CO.,LTD.
BOTZIAN & KIRCH GMBH
HANGZHOU GUOCHEN ROBOT TECHNOLOGY CO., LTD.
ISA TECHNOLOGY PTE. LTD.
JIANGSU SOPHIA SUPPLY CHAIN MANAGEMENT CO., LTD.
MINAMIDA CO.,LTD.
PHANTOM AI, Inc.
RELIANCE ENGINEERING COMPANY
SAM Elektronik San.ve Tic. Ltd.Şti.
SOUTHERN SUPPLY CO., LTD.
TALENT SYNERGY SDN. BHD.

파트너사

P A R T N E R

수도권 서울 / 경기/ 인천	고피자	서울특별시 마포구 독막로 19길 26 주식회사 고피자	+82 70 4469 6747	gofficial@gopizza.kr
	코스턴	서울특별시 구로구 구로중앙로 40가길 11	+82 70 7601 4261	sushium@naver.com
	코보시스	경기도 수원시 영통구 월드컵로199캠퍼스 플라스 418호	+82 10 6587 2020	jkjan27@cobotsys.co.kr
	멕시스	경기도 광명시 소하로 190 광명G타워 B동 1506~1507호	+82 2 6265 5558	mecsys@mecsys.co.kr
	화닉슨	경기도 시흥시 소망공원로 323, 보성스퀘어원지식산업센터 622호	+82 31 318 9189	fanixon@fanixon.com
	아이뎀	경기도 부천시 원미구 송내대로 388 부천테크노파크 2단지 202동 905호	+82 32 234 1244	sales@idems.co.kr
	JY엔지니어링	경기도 평택시 진위면 진위2산단로 140 더퍼스트타워 평택 406호	+82 70 7721 2346	jth2346@hanmail.net
	더블릭컴퍼니	인천광역시 남동구 은봉로51 남동테크노파크 B동 104호	+82 32 819 1909	mh@blick1908.com
	휴먼텍	인천광역시 서구 장고개로231번안길 20 (가좌동)	+82 32 330 7201	smpark@humantechubot.com
대전광역시	메인텍	대전광역시 대덕구 대화로 160, 지원2동 207-3호(기술연구소), 208호(사무동)	+82 42 670 8123	bssong69@hanmail.net
	연성	대전광역시 유성구 테크노2로 94-17, 2동(관평동)	+82 42 974 7625	nhkwon@yskorea.com
충청도	위파	충청남도 천안시 동남구 수신면 5산단5로 33	+82 41 571 3711	scsohn@wifa.co.kr
대구광역시	CANI	대구광역시 북구 오봉로 164 대구지식산업센터 205호	+82 10 4977 4333	sdh1730@gmail.com
경상도	금강FA	경상남도 김해시 주촌면 서부로1701번길 352	+82 55 335 0693	rbtlr73@naver.com
	디오시스	경상북도 구미시 수출대로 5길 15-5(공단동)	+82 54 464 8227	leeshy@daum.net
	로보터블	경상남도 창원시 로봇랜드로33 로봇연구센터 3동 207호	+82 70 4010 1800	sales@robotable.me
	로탈	경상남도 양산시 둘넘길 27-21	+82 51 911 2800	Jh.park@rotal.kr
	마이어코리아	경상남도 창원시 성산구 연덕로9번길 15, 3층(웅남동)	+82 10 3149 5037	smg@mayrkorea.com
해외	CEK Technology, Inc.	1501 Panther Loop Suite 4A Pflugerville, TX 78660, USA	+1 512 745 3604	cek@cektech.com
	AMS	10030 Via de la Amistad San Diego, CA 92154	+1 619 661 5985	cjkim@ams-fa.com

전화: 1661-0773
팩스: 070-4032-3327
영업: sales@neuromeka.com | 홍보·마케팅: pr@neuromeka.com
주소: 15F, W, 7, Yeonmujang 5ga-gil, Seongdong-gu, Seoul, Republic of Korea

neuromeka